



S06-23 - SISTEME DE PRODUCȚIE DIGITALE

Sesiune în format fizic

Sala CK 008b

22.05.2026, ora 11:00

Comisia de organizare și evaluare

Conf. dr. ing. Radu Constantin PARPALĂ - Președinte

Ș. I. dr. ing. Carmen Cristiana CAZACU

Conf. dr. ing. Andra PENA

Ing. drd. Ștefan CULA - Secretar

- 1. Dezvoltarea unui sistem de recunoaștere a semnelor de circulație pentru controlul unui vehicul autonom**
- 2. EchoBee – dispozitiv inteligent pentru accesibilitate auditivă: transcriere vocală și localizare a alarmelor**
- 3. Robot pentru competiții de tip labirint**
- 4. INTERRUPT – abordare practică privind integrarea țesăturii de celofibră absorbantă de raze infraroșii pe roboți de tip mini sumo**
- 5. T-62 – construcția unui robot de combat reversibil din categoria 500g cu design modular și sistem de armă rotativă**
- 6. AUTOSTAB - construcția unui prototip de platformă cu stabilizare pe 2 axe, acționat pe servomotoare, cu un algoritm bazat pe filtrarea datelor din girometru prin utilizarea unui filtru de tip Kalman**
- 7. GYRO – construcția unui sistem cu autostabilizare pe 3 axe, de tip gimbal, pe motoare de tip stepper (îmbunătățiri aduse față de AUTOSTAB)**
- 8. Proiectarea și realizarea unui reductor compact pe curea de distribuție, în 2 trepte, cu joc minimal**
- 9. RoboPal - construcția unui robot de paletizare cu 4 grade de libertate**
- 10. Polly : robot multifuncțional educațional**
- 11. Ghencea Warrior – robot pentru competiții de Mini Sumo**
- 12. Bumblebee - robot de maze cu braț**

- 13. Sistem inteligent pentru detectarea vibrațiilor din timpul printării unui model 3D**
- 14. Sistem integrat de monitorizare și prevenire a utilizării stivuitoarelor și utilajelor industriale mobile sub influența alcoolului**
- 15. Prototip IoT pentru securitatea și monitorizarea personalului în fabrici folosind unde radio**
- 16. Sistem inteligent de inspecție și eliminare a pieselor defecte bazat pe Computer Vision și IIoT**
- 17. Dezvoltarea unui braț robotic funcțional utilizând proiectarea 3D, fabricație aditivă, analiză cinematică și programare**
- 18. Dezvoltarea interfeței pentru monitorizarea și controlul unei celule de fabricație cu strung CNC**
- 19. Sortarea produselor utilizând criteriile de cântărire dinamică și citire a codurilor de bare**