



S06-01-MR (MECANISME ȘI ROBOȚI)

Sesiune în format fizic

Sala JC 107

22.05.2026 ora 10.00

Comisia de organizare și evaluare

Conf. dr. ing. Ovidiu ANTONESCU - Președinte
Ș.l. dr. ing. Elisabeta NICULAE
Ș.l. dr. ing. Alexandra ROTARU
Ș.l. dr. ing. Simona-Elena ISTRITEANU
As. drd. ing. Daniel-Mircea POPESCU - Secretar

- 1. Folosirea dronelor în acordarea suportului în urgențele medicale**
- 2. Construcția și modul de funcționare a cutiilor de viteză automate**
- 3. Implementarea și dezvoltarea echipamentelor de conducere autonomă în industria automobilelor**
- 4. Considerații privind transportul multimodal**
- 5. Mecanismul unui end-effector de robot**
- 6. Proiectarea telescopului James Webb la deschiderea în spațiu**
- 7. Analiza structurală și cinematică a unui braț robotic**
- 8. Birou cu sistem de lift foarfecă**
- 9. Sistem DAS**
- 10. Mecanism cu bare și culisare dublă cu grad de mobilitate unitar**
- 11. Rampa mobilă**
- 12. Sistem inteligent de umbrire fotovoltaică**
- 13. Analiza comportamentului cinematic al unui mecanism Jansen realizat prin tehnologii de fabricație aditivă**

- 14. Sistem de avertizare la frânarea de urgență**
- 15. Studiu comparativ asupra cinematicii mecanismelor cu revenire rapidă: influența parametrilor geometrici și a transmisiei prin roți dințate**
- 16. Modelarea unui reductor cicloidal performant**
- 17. Evoluția randamentului mecanic: de la reducerea fricțiunii la levitația magnetică**
- 18. Cercetări privind analiza și aplicațiile mecanismului Strandbeest în sisteme de mers**
- 19. Analiza tehnico-economică a performanțelor tribologice și a durabilității rulmenților în condiții de exploatare intensă: Studiu de caz privind optimizarea costurilor de mentenanță**
- 20. Procesele de fabricație farmaceutice dependente de instalațiile utilitare calitative**
- 21. Proiectarea unui gripper adaptiv cu senzor de forță**
- 22. Modelarea și analiza cinematică a unui manipulator de tip SCARA în utilizări „Pick and Place”**
- 23. Adaptarea mecanismului Theo Jansen pentru detecția minelor cu presiune minimă**
- 24. Modelarea mecanismelor de conversie a mișcării cu ghidaj în fantă**
- 25. Modelarea și testarea a două sisteme de control vectorial de tracțiune**
- 26. Modelarea unui sistem mecanic pentru transport**
- 27. Sinteza structurală a unui sistem elevator cu transmisie liniar-rotativă**
- 28. Eficientizarea consumului de energie al celulelor robotice. Studiarea consumului de energie în fabrici**
- 29. Mecanism de transport compact pe cablu și scară**