

SECȚIUNEA 06 – 18**MECANISME ȘI ROBOȚI**

Sala JC 107

Comisia de examinare

Conf.dr.ing. Marin NEACSA – președinte
Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ - membru
Ș.l.dr.ing. Ileana DUGĂEȘESCU – membru
Ș.l.dr.ing. Liviu UNGUREANU - membru
Student Florin GEORGESCU – secretar

15 MAI 2015
Orele 09:00 - 18:00

1. Studiul unui mecanism planetar cu roți dințate asistat de VBA și INVENTOR

Studenti: Doru ȘCHIOPU, Andreea – Ana – Maria MILITARU, Bogdan - Ionuț – OLARU, Bogdan – Nicușor STOIAN, anul II, Facultatea Transporturi.

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

2. Studiul comparativ asistat de INVENTOR al legilor de mișcare parabolică și polinomială pentru mecanisme cu camă de rotație și tchet de translație cu rolă.

Studenti: Răstuf – George - Alin BĂLĂUCĂ, Stanislav DANIGHIEVICI, Răzvan PÂRVU, anul II, Facultatea Transporturi.

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

3. Studiul cinematicii unui mecanism de compresor asistat de INVENTOR

Studenti: Valentin DRAGOMIR, Dan – Ștefan LEPĂDATU, Mihail – Alin ILIESCU, Robert – Gabriel MĂRIAN, anul II, Facultatea Transporturi.

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

4. Studiul cinematicii unui mecanism cu camă de rotație și tchet de translație asistat de VBA și INVENTOR

Studenti: Georgetel MATERNIUC, Silviu PETROȘANU, Dan – Gabriel HANDUC, anul II, Facultatea Transporturi.

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

5. Studiul unui mecanism planetar cu roți dințate asistat de VBA și SOLIDWORKS

Studenti: Claudiu RAC, Tudor – Andrei DUCA, anul II, Facultatea Transporturi.

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Conf.dr.ing. Marin NEACȘA
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

6. Studiul dinamicii unui mecanism pentru compresor cu ajutorul AUTODESK INVENTOR

Studenti: Lucian MIRON, Mihail Adrian MĂRĂCINE, Ionuț-Alexandru MOISE, anul II, Facultatea IMM.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

7. Studiul dinamicii unui mecanism cu camă de rotație și tchet de translație asistat de INVENTOR

Studenti: Albert Alexandru DOBRESCU, Alin Marian GHEMULEȚ, Ștefan-Cătălin SUCEVEANU, Vlăduț- Ștefan DRAGOMIRESCU, anul II, Facultatea IMST.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

8. Studiul dinamicii unui mecanism de semnalizare sonoră la distanțe mari, asistat de INVENTOR

Studenti: Cosmin-Nicolae GHINEA, Constantin Remus VOICU, anul II, Facultatea IMM.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

9. Dinamica mecanismelor de tracțiune la automobile

Student: Ionuț-Alexandru MOLDOVEANU, anul II, Facultatea IMM.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

10. Studiul dinamicii unui mecanism de CONCASOR, asistat de INVENTOR

Studenti: Mihaela GHEORGHE, Florentina MEȘINĂ, anul II, Facultatea IMM.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

11. Studiul dinamicii unui mecanism pentru încărcător frontal, asistat de INVENTOR

Studenti: Florin Adelin BĂEȚELU, Ștefan – Gabriel BUCUR, anul II, Facultatea IMM.

Conducători științifici:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR

Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

12. Contribuții la analiza competitivității mecanismelor, asistat de INTERNET

Student: Petre Eugen ȘIMONESCU, Mihai CHIRILOV, Alexandru CREȚU, anul II, Facultatea IMM.

Conducători științifici:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR

Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

13. Modelarea CAD CAM CAE a unei închizători electromagnetice silențioase.

Student: Petre Eugen ȘIMONESCU, anul II, Facultatea IMM.

Conducători științifici:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA, Conf.dr.ing. George ADÎR

Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

14. Studiul dinamicii unei suspensii mecatronice pentru automobile

Studenti: Lucian MIRON, Mihail Adrian MĂRĂCINE, Ionuț-Alexandru MOISE, anul II, Facultatea IMM.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA

Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

15. Studiul dinamicii sistemelor mecanice mobile asistat de 3ds Max

Studenti: Remus Gabriel LUMINEA, Ionuț Alexandru BORZA, anul II, Facultatea IMM.

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Marin NEACȘA

Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților

16. Construcția roboților cu destinație militară

Studenti: Alexandru IANCU, Rareș CIORBĂ, anul I D, Facultatea de TRANSPORTURI

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ

17. Funcționarea roboților militari

Studenti: Alexandru IANCU, Rareș CIORBĂ, anul I D, Facultatea de TRANSPORTURI

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ

18. Structura și funcționarea roboților folosiți în agricultură

Studenti: Mihaita TOBA, Bogdan Ionuț TUDOR, anul I D, Facultatea de TRANSPORTURI

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ, Drd. Ing. Alexandra ROTARU

19. Aspecte privind configurația și performanțele roboților umanoizi:

Studenti: Georgiana-Raluca GHEONEA, Cristian ZANFIR, anul I D, Facultatea de TRANSPORTURI

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ, Drd. Ing. Alexandra ROTARU

20. Studiul și realizarea unui mecanism planetar

Studenti: Roberto PRODAN, anul II D, Facultatea de TRANSPORTURI

Conducător științific:

Conf.dr.ing. Iulian TABĂRĂ

21. Analiza cinematică a mecanismelor cu bare

Student: Ionuț ALBU, Cătălin MOISE, Marian TOMA, Facultatea anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l.dr.ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

22. Analiza cinematică a mecanismelor cu bare folosind software de calcul specializat

Student: Silviu-Ionuț COTOZ M., Alexandru-Nicolae DRAGOMIR, Vicenția-Alexandra LULEA, Andrei GRIGORE, Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l.dr.ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

23. Analiza cinematică inversă, analiza cinematică directă la un manipulator plan

Student: Mihai – Cătălin RĂUCEA, Ionel ZEBRENIUC, Valentin – Florin URDĂ, Facultatea anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

24. Analiza cinematică directă la un manipulator plan folosind software de calcul

Student: George-Gabriel ARGEȘANU, Cosmin-Constantin DINCĂ, Radu-George MARIN, Florin-Dănuț MARIN, Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

25. Analiza cinematică directă și inversă a mecanismelor de orientare

Student: Florin-Cristian CIOBOATĂ, Florin Daniel CRĂCIUN, Ionela-Magdalena PORUMBIEL, George Alexandru VĂCARU.

Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

26. Implementarea roboților industriali

Student: Valentin-Florian DASCĂLU-UȚĂ, Andrei DOROFTE, Sebastian-Constantin DROGOREANU, Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

27. Contribuții la implementarea unui robot industrial într-o celulă de fabricație destinată sudării

Studenti: Mircea-Constantin JIGANIE, Teodor Cristian STĂNICĂ, Mihail Iulian VLASCEANU, Marius Stefano ZANVETOR, Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

28. Modelarea mecanismelor camă tachtet

Student: Ciprian-Gabriel ROBU, Giulia CRISTESCU, Viorel ȘTEFAN, Marius-Cosmin NEAGU, Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

29. Simularea mecanismelor camă tachtet

Student: Vicențiu Florentin CIOBANU, Alexandru-Constantin OCHEA, Marian TRANDAFIR, Facultatea IMST, anul II,

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

30. Optimizarea numărului de dinți al mecanismelor planetare cu roți dințate

Student: Răzvan GHINEA, Horia-Victor TĂNASE, Cezar Mihăiță PĂTRAȘCU
Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

31. Modelarea și simularea Mecanismului Spațial TTT

Student: Mădălin Cosmin ȘCHIOPU, Alexandru George STAICU, Nicușor-Bogdan DRĂGAN.

Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

32. Modelarea și simularea unui manipulator plan mobil

Student: Alexandru DUMITRACHE, Petre-Alexandru URȘEANU, Lucian-Alexandru ȘTIRBU.

Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

33. Braț robotic multifuncțional

Student: Ionuț-Ghiocel NEAGU, Vlad Constantin BACUE.

Facultatea IMST, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

34. Modelul Cinetostatic al grupeii modulare active RTRTR

Student: Alina-Georgiana VIȘOIU, Mihai Alin TUCANNU, Andreas – Alexandru RANETE, Daniel-Ionuț SIMA.

Facultatea ISB, anul II,

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

35. Modelarea cineto-dinamică a unui mecanism pedipulator cu două grade de mobilitate

Student: Alina-Georgiana VIȘOIU, Mihai Alin TUCANNU, Andreas – Alexandru RANETE, Daniel-Ionuț SIMA, Facultatea ISB, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

36. Soluții constructive și cinematice pentru pedipulatoare monomobile

Student: Anișoara-Mirela ANGHEL, Emil-Ștefan SPINA, Ionuț DOBRE, Facultatea ISB, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

37. Modele cinematice pentru pedipulatoare

Student: Vasile-Bogdan ANTONOIU, Maria Simona NICULAE, Facultatea ISB, anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Adriana COMĂNESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

38. Proiectarea unei came de rotație cu tchet de translație de tip RPCP

Studenti: Claudia-Mihaela TUDOROIU, Gabriela Georgiana VIȘOIU, Anca Andreea STOIAN, Facultatea I.M.S.T., Anul II

Conducător științific:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

39. Analiza structural - cinematică a unui sistem monomobil

Studenti: Ioana-Cristina CIUFU, Marina MATEI Facultatea I.M.S.T., Anul II

Conducător științific:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

40. Studiul cinematic al unui mecanism cu camă – tchet de tip U-SS-C-SI

Studenți: Diana Mihaela BUCUR, Georgiana Roxana IORDACHE, Ana-Maria CÂRSTOCEA, Facultatea I.M.S.T., Anul II

Conducător științific:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu, Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

41. Analiza și proiectarea unui mecanism pedipulator

Studenți: Silvia-Maria ILINA, Luanda-Iana BOBE, Cristian GRECU, Sorin DUMITRU, Facultatea I.M.S.T., Anul IIAC

Conducători științifici:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu, Ș.l.dr.ing. Liviu Ungureanu

42. Determinarea parametrilor pozițional-cinematici ai unui sistem mecanic

Studenți: Mariana Daniela CONSTANTIN, George-Mihai ISBĂȘESCU, Ștefania Georgiana NEAGU, Constantin Daniel CÎRSTEA, Facultatea I.M.S.T., Anul II

Conducători științifici:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu, Ș.l.dr.ing. Liviu Ungureanu

43. Determinarea parametrilor cinematici ai unui sistem mecanic monomobil

Studenți: Enache Raluca, Grigore Andreea Georgiana, Nechituș Ionela Beatrice, Facultatea I.M.S.T., Anul IIAC, grupa 624AC

Conducător științific:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu

44. Proiectarea unui mecanism tip pantograf

Studenți: Elena-Alexandra MĂRCULESCU, Andreea-Alina RADU, Mihaela Daniela ION, Facultatea I.M.S.T., Anul II

Conducător științific:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu

45. Analiza cinematică a unui mecanism camă – tchet folosind software specializat

Studenți: Anca DAVIDUȚE, Elena Irina BOUR, Dumitru DOBROVOLISCHI, Ștefan Cristian RADU, Facul

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu

46. Contribuții privind studiul unui sistem biomecanic

Studenți: Popescu Silvia Emilia, Caragață Camelia, Rajgă Lavinia, Voicu Dana Monica, Facultatea I.M.S.T., A

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu

47. Studiul structural – cinematic al unei prese mecanice

Studenți: Gabriela ENE, Adriana-Marina BURTESCU, Teodora CRENICEAN, Adriana Mădălina DOBRE, Facultatea I.M.S.T., Anul II

Conducător științific:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu

48. Studiul cinematic și modelarea unui mecanism pedipulator monomobil

Studenți: Iulian Marian BUZATU, Daniel NEAGOE, Constantin RADU, Facultatea I.M.S.T., anul III

Conducători științifici:

Ș.l.dr.ing. Ileana Dugăeșescu, Ș.l.dr.ing. Liviu Ungureanu

49. Simularea unui braț robotic folosit in domeniu tăierii

Studenți: Andrei-Dan DRAGOTĂ-PETRE, Mihai-Gabriel ANGHEL, Mădălina – Marina ENE, Florentina BUȘU, Facultatea I.M.S.T., anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.

50. Modelarea și simularea unui mecanism manivelă piston

Studenți: Andrei-Dan DRAGOTĂ-PETRE, Mihai-Gabriel ANGHEL, Mădălina – Marina ENE, Florentina BUȘU, Facultatea I.M.S.T., anul II

Conducători științifici:

Prof.dr.ing. Constantin OCNĂRESCU, Ș.l. dr. ing. Liviu UNGUREANU
Departamentul Teoria Mecanismelor și a Roboților.